

DIAGONALIZACJA FORMY KWADRATOWEJ

Niech M będzie modulem wolnym nad niezerowym przemiennym pierścieniem $K \ni \frac{1}{2}$, a B bazą tego modułu.

Macierzą formy biliniowej $M \times M \xrightarrow{\omega} K$ w bazie B nazywamy odwzorowanie

$$B \times B \ni (b, b') \xrightarrow{\omega_B} \omega(b, b') \in K.$$

Niech $v, w \in M$. Jeśli $v_B, w_B \in \bigoplus_B K$ to kolumny współrzędnościowe v i w (tzn. $v =: \sum_{b \in B} b v_B(b)$, $w =: \sum_{b \in B} b w_B(b)$),

$$\text{to } \omega(v, w) = \sum_{b, b' \in B} v_B(b) \omega(b, b') w_B(b')$$

$$= v_B^T \omega_B w_B. \quad \text{Macierzą formy kwadratowej}$$

$\alpha: M \rightarrow K$ w bazie B nazywamy $\frac{1}{2} \check{\alpha}_B =: \check{\alpha}_B$, gdzie

$\check{\alpha}_B$ jest macierzą w bazie B stawką z α

formy biliniowej $\check{\alpha}$. Otrzymujemy natychmiast że $\forall v \in M: \alpha(v) = v_B^T \alpha_B v_B$.

Z symetryczności $\check{\alpha}$ dostajemy symetryczność α_B : $\forall b, b' \in B: \frac{1}{2} \check{\alpha}_B(b, b') = \check{\alpha}(b, b') = \check{\alpha}(b', b) = \check{\alpha}_B(b', b) \Rightarrow \alpha_B^T = \alpha_B$.

(Macierze równe macierzom do nich transponowanym nazywamy symetrycznymi.)

Twierdzenie (Lagrange): Niech K będzie ciałem o charakterystyce $\neq 2$, V przestrzenią wektorową nad K , $\dim_K V = n \in \mathbb{N}$, $n > 0$. Dla każdej formy kwadratowej $V \xrightarrow{\check{\alpha}} K$ istnieje baza B przestrzeni wektorowej V w której macierz α_B jest diagonalna.

Dowód: Niech $E := \{e_1, \dots, e_n\}$ będzie bazą V , a $E^* := \{e^1, \dots, e^n\}$ będzie bazą dualną do E . Zauważmy że zbiór $E^* \cup \{0\}$ jest podzbiorem $\text{Map}(V, K)$, który z działaniami punktowymi jest

algebra z jedynką nad k . Zatem elementy E^* możemy ze sobą i przez skalar mnożyć punktowo. Niech $\{\alpha_{ij}\}_{i,j=1}^n$ oznacza elementy macierzy α_E . Wtedy

$$\begin{aligned} \forall v \in V: \quad \alpha(v) &= \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \alpha(v, v) = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n \alpha(v_i e_i, v_j e_j) \\ &= \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^n v_i \sum_{k,l=1}^n \alpha(e_i, e_j) v_j = \sum_{i,j=1}^n v_i \alpha_{ij} v_j = \\ &= \sum_{i,j=1}^n \alpha_{ij} e^i(v) e^j(v) = \left(\sum_{i,j=1}^n \alpha_{ij} e^i e^j \right) (v). \end{aligned}$$

Stąd $\alpha = \sum_{i,j=1}^n \alpha_{ij} e^i e^j$. Rozważmy teraz

2 alternatywy:

① $\exists i \in \{1, \dots, n\} : \alpha_{ii} \neq 0$. Bez straty ogólności możemy założyć że $\alpha_{11} \neq 0$, bo bazę można zawsze przenumerać.

Mamy wtedy $\alpha = \alpha_{11}(e^1)^2 + 2e^1 \sum_{j=2}^n \alpha_{1j} e^j +$
 $+ \sum_{i,j=2}^n \alpha_{ij} e^i e^j = \alpha_{11} \left(e^1 + \frac{1}{\alpha_{11}} \sum_{j=2}^n \alpha_{1j} e^j \right)^2 +$

$+ \sum_{i,j=2}^n \tilde{\alpha}_{ij} e^i e^j$ dla pewnych współczynników $\tilde{\alpha}_{ij}$. Zauważ,

$$\alpha_{11}(e' + \frac{1}{\alpha_{11}} \sum_{j=2}^n \alpha_{1j} e^j)^2 - \alpha_{11}(e')^2 - 2e' \sum_{j=2}^n \alpha_{1j} e^j$$

$$= \frac{1}{\alpha_{11}} \sum_{i,j=2}^n \alpha_{1i} \alpha_{1j} e^i e^j. \quad \text{Zatem } \tilde{\alpha}_{ij} = \alpha_{ij} - \frac{\alpha_{1i} \alpha_{1j}}{\alpha_{11}},$$

$i, j \in \{2, \dots, n\}$. Zdefiniujmy teraz

$$b' := e' + \frac{1}{\alpha_{11}} \sum_{j=2}^n \alpha_{1j} e^j, \quad \text{i zauważmy że}$$

zbiór $\{b', e^2, \dots, e^n\}$ jest bazą V^* . Istotnie,

$$a_1 b' + \sum_{i=2}^n a_i e^i = 0 \Leftrightarrow a_1 e' + \sum_{i=2}^n \left(\frac{a_1 \alpha_{1i}}{\alpha_{11}} + a_i \right) e^i = 0$$

$$\Rightarrow a_1 = 0 \quad ; \quad \forall i \in \{2, \dots, n\} : 0 = \frac{a_1 \alpha_{1i}}{\alpha_{11}} + a_i = a_i$$

$$\Rightarrow \{b', e^2, \dots, e^n\} \text{ jest liniowo niezależny,}$$

a każdy n -elementowy zbiór liniowo niezależny w n -wymiarowej przestrzeni wektorowej jest automatycznie bazą.

② $\forall i \in \{1, \dots, n\} : \alpha_{ii} = 0$. Jeśli wszystkie inne elementy macierzy też znikają, to $\alpha = 0$ i jest diagonalna w każdej bazie. Zostaliśmy więc z $\exists i, j \in \{1, \dots, n\} : \alpha_{ij} \neq 0 \quad i \neq j$.

Znamy, przemierzając bazę jeśli trzeba, bez straty ogólności możemy założyć że

$$a_{12} \neq 0. \text{ Wtedy } \alpha = 2a_{12}e^1e^2 + \sum_{(i,j) \in \{1, \dots, n\}^2 \setminus \{1,2\}^2} a_{ij}e^ie^j$$

$$= \frac{1}{2} a_{12} \left((e^1 + e^2)^2 - (e^1 - e^2)^2 \right) + \sum_{(i,j) \in \{1, \dots, n\}^2 \setminus \{1,2\}^2} a_{ij}e^ie^j.$$

Zdefiniujmy teraz $c^1 := e^1 + e^2$, $c^2 := e^1 - e^2$.

Zbiór $\{c^1, c^2, e^3, \dots, e^n\}$ jest bazą V^* bo jest liniowo niezależny: $a_1c^1 + a_2c^2 + \sum_{i=3}^n a_i e^i = 0$

$$\Leftrightarrow (a_1 + a_2)e^1 + (a_1 - a_2)e^2 + \sum_{i=3}^n a_i e^i = 0$$

$$\Rightarrow a_1 + a_2 = 0, a_1 - a_2 = 0, \forall i \in \{3, \dots, n\} : a_i = 0$$

$$\Leftrightarrow \forall i \in \{1, \dots, n\} : a_i = 0. \text{ Z drugiej strony,}$$

$$\alpha = \frac{1}{2} a_{12} (c^1)^2 - \frac{1}{2} a_{12} (c^2)^2 + 2e^1 \sum_{j=3}^n a_{1j} e^j + 2e^2 \sum_{j=3}^n a_{2j} e^j$$

$$+ \sum_{i,j=3}^n a_{ij} e^i e^j = \frac{1}{2} a_{12} (c^1)^2 - \frac{1}{2} a_{12} (c^2)^2 + (c^1 + c^2) \sum_{j=3}^n a_{1j} e^j$$

$$+ (c^1 - c^2) \sum_{j=3}^n a_{2j} e^j + \sum_{i,j=3}^n a_{ij} e^i e^j = \frac{1}{2} a_{12} (c^1)^2 - \frac{1}{2} a_{12} (c^2)^2 +$$

$$\begin{aligned}
& + \sum_{j=3}^n (\alpha_{1j} + \alpha_{2j}) c^1 e^j + \sum_{j=3}^n (\alpha_{1j} - \alpha_{2j}) c^2 e^j + \sum_{i,j=3}^n \alpha_{ij} e^i e^j \\
& = \frac{1}{2} \alpha_{12} (c^1)^2 + 0 c^1 c^2 + 0 c^2 c^1 + (-\frac{1}{2} \alpha_{12}) (c^2)^2 + \\
& + \sum_{j=3}^n \frac{\alpha_{1j} + \alpha_{2j}}{2} c^1 e^j + \sum_{j=3}^n \frac{\alpha_{1j} - \alpha_{2j}}{2} e^j c^1 + \sum_{j=3}^n \frac{\alpha_{1j} - \alpha_{2j}}{2} c^2 e^j \\
& + \sum_{j=3}^n \frac{\alpha_{1j} - \alpha_{2j}}{2} e^j c^2 + \sum_{i,j=3}^n \alpha_{ij} e^i e^j. \text{ Zatem w bazie } V
\end{aligned}$$

do której $\{c^1, c^2, e^3, \dots, e^n\}$ jest bazą dualną pierwszy diagonalny współczynnik to $\frac{1}{2} \alpha_{12} \neq 0$.
 Możemy więc zastosować metodę z punktu ①.
 W ten sposób otrzymujemy bazę w której macierz formy kwadratowej α jest postaci $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & A_{n-1} \end{pmatrix}$.
 Teraz możemy zastosować naszą metodę do A_{n-1} .
 Po skończonej ilości iteracji otrzymamy macierz diagonalną. ■

Przykład: $V = \mathbb{R}^2$, $\alpha\left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right) := xy$. Niech

$$\tilde{x} := x + y, \quad \tilde{y} := x - y. \text{ Wtedy } xy = \frac{1}{2} x y + \frac{1}{2} y x$$

$$= \frac{1}{4} \tilde{x}^2 - \frac{1}{4} \tilde{y}^2. \text{ Szukamy bazy do której}$$

bazę $\{(1,1), (1,-1)\}$ jest dualna. Jest nią
 $B = \{\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}\}$. W tej bazie macierz formy kwadratowej α to $\frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$.