

Sur l'équation fonctionnelle $g(x)=f\varphi(x)$.

Par

Stefania Braun (Warszawa).

Dans son travail Sur les fonctions dépendantes ¹), M. W. Sierpiński a établi, entre autres, une condition nécessaire et suffisante que doivent remplir deux fonctions données f(x) et g(x) de variable réelle, pour qu'il existe une fonction de variable réelle $\varphi(x)$ qui remplisse l'équation $g(x) = \varphi f(x)$.

En assujettissant les fonctions données f(x) et g(x) à certaines conditions supplémentaires (telles que continuité, représentabilité au sens de Baire, mesurabilité (L)), M. Sierpiński en a déduit la possibilité ou l'impossibilité de certaines propriétés de la fonction $\varphi(x)$.

L'article présent est consacré aux problèmes tout-à-fait analogues, mais concernant l'équation fonctionnelle

$$q(x) = f \varphi(x).$$

Toutes les fonctions considérées dans la suite seront des fonctions d'une variable réelle qui ne prennent que des valeurs réelles.

Termes et notations. \mathcal{E} désigne l'ensemble de tous les nombres réels, \mathbf{E} [] l'ensemble de nombres réels satisfaisant à la condition entre crochets. Etant donné un ensemble $X \subset \mathcal{E}$ et une fonction f(x) de variable réelle, f(X) désigne l'ensemble des valeurs prises par f(x) sur X (à distinguer de l'image de la fonction f, c. à d. de l'ensemble des points (x,y) où $x \in X$ et y = f(x)). f(x) étant une fonction biunivoque, $f^{-1}(x)$ en désigne la fonction inverse (définie par conséquent seulement pour $x \in f(\mathcal{E})$).

Théorème 1. Etant donné deux fonctions quelconques f(x) et g(x), pour qu'il existe une fonction $\varphi(x)$ satisfaisant à l'équation (1), il faut et il suffit que

(s)
$$g(\mathcal{E}) \subset f(\mathcal{E})$$
.

Démonstration. La condition étant évidemment nécessaire, il reste à en établir la suffisance.

Définissons d'abord une fonction $\psi(x)$ satisfaisant à la condition:

(2) Si
$$x \in f(\mathcal{E})$$
, on a $f \psi(x) = x$.

Une telle fonction existe, quelle que soit la fonction f(x). Pour l'obtenir, il suffit 1^0 de choisir comme $\psi(y)$ un nombre x arbitraire dans chaque ensemble $\mathcal{E}_y = \mathbb{E}[f(x) = y]$ correspondant à un nombre réel $y \in f(\mathcal{E})$, c. à d. uniformiser 2 l'image de la fonction f(x) relativement à l'axe 0 Y et traiter l'ensemble ainsi obtenu comme l'image de la fonction $\psi(y)$ définie sur l'ensemble $f(\mathcal{E})$, 2^0 de poser $\psi(y) = 0$ pour $y \in \mathcal{E} - f(\mathcal{E})$.

Soit maintenant

(3)
$$\varphi(x) = \psi g(x).$$

Pour tout $x \in \mathcal{E}$, on a alors, selon (s), $g(x) \in f(\mathcal{E})$, donc, d'après (2), $f \psi g(x) = g(x)$, d'où, selon (3), $f \varphi(x) = g(x)$, de sorte que la fonction $\varphi(x)$ satisfait à l'équation (1).

Corollaire 1. Si les fonctions f(x) et g(x) satisfont à la condition (s) et la fonction f(x) est biunivoque, il existe exactement une fonction $\varphi(x)$ satisfaisant à l'équation (1).

Il suffit de faire correspondre à tout $x \in \mathcal{E}$ un nombre réel $\varphi(x)$ satisfaisant à (1). Un tel nombre existe en vertu de (s), et il est unique par suite de la biunivocité de la fonction f(x).

Corollaire 2. Si la fonction f(x) est biunivoque et $f(\mathcal{E}) = \mathcal{E}$, la fonction

$$\varphi(x) = f^{-1} g(x)$$

est, quelle que soit g(x), la seule fonction satisfaisant à l'équation (1).

En effet, la fonction (4) est alors définie pour tout $x \in \mathcal{E}$, d'où identiquement $f\varphi(x) = ff^{-1}g(x) = g(x)$, c. à d. que $\varphi(x)$ remplit l'équation (1). En outre, elle est unique en vertu du corollaire 1.

¹⁾ ce volume, p. 66.

²) Cf. N. Lusin, Sur le problème de M. Jacques Hadamard d'uniformisation des ensembles, Mathematica IV (Cluj 1930), p. 59 ou C. R. Paris 189 (1930), p. 349.

Lemme 1. Si

- 1^0 la fonction f(x) est continue,
- 2º l'ensemble $\mathop{\mathbf{E}}_{x}[f(x)=y]$ est, pour tout $y \in f(\mathcal{S})$, borné inférieurement (supérieurement),
- 3° il n'existe dans \mathcal{E} aucune suite $\{x_k\}$ divergente vers $-\infty$ $(+\infty)$ et telle que la suite $\{f(x_k)\}$ converge vers un nombre de $f(\mathcal{E})$, la fonction

(5)
$$\psi(y) = \inf_{x} \mathbb{E}[f(x) = y] \qquad \left(\psi(y) = \sup_{x} \mathbb{E}[f(x) = y] \right)$$

définie sur l'ensemble $f(\mathcal{E})$, est semicontinue inférieurement (supérieurement) sur cet ensemble.

Démonstration. Soient:

(6)
$$y_0 \in f(\mathcal{E}), \quad y_k \in f(\mathcal{E})$$
 pour $k=1, 2, 3, \dots$ et $y_0 = \lim_{k \to \infty} y_k$

(7)
$$x_k = \psi(y_k)$$
 pour $k=1, 2, 3, ...$

On a donc d'après la définition de la fonction $\psi(x)$:

(8)
$$f(x_k) = y_k$$
 pour $k=1, 2, 3, ...,$

d'où, selon (6), $\lim_{k\to\infty} f(x_k) = y_0 \, \epsilon \, f(\mathcal{E})$. On en conclut en vertu de 3º que la suite $\{x_k\}$ est bornée inférieurement.

$$(9) x_0 = \liminf_{k \to \infty} x_k$$

et $\{x_{k_i}\}$ une suite partielle telle que $x_0 = \lim_{i \to \infty} x_{k_i}$; il en résulte, la fonction f(x) étant continue, que $f(x_0) = \lim_{i \to \infty} f(x_{k_i}) = \lim_{i \to \infty} y_{k_i} = y_0$, d'où, selon (5), $\psi(y_0) \leqslant x_0$, et d'après (9) et (7),

(10)
$$\psi(y_0) \leqslant \liminf \psi(y_b).$$

Ainsi (6) entraîne (10), c. q. f. d.

Théorème 2. Si, la condition (s) étant satisfaite, f(x) et g(x) sont continues et f(x) satisfait en outre aux conditions 1^0 , 2^0 et 3^0 , il existe une fonction $\varphi(x)$ remplissant l'équation (1) et qui est semicontinue inférieurement (supérieurement).

Démonstration. Soit $\psi(x)$ la fonction définie par la formule (5). D'après (s), la fonction

$$\varphi(x) = \psi g(x)$$

est définie pour tout $x \in \mathcal{E}$ et $f \psi(y) = y$ pour tout $y \in f(\mathcal{E})$, donc à plus forte raison pour tout $y \in g(\mathcal{E})$. Il en résulte que l'on a $f \varphi(x) = f \psi(g(x)) = g(x)$ pour tout $x \in \mathcal{E}$, c. à d. que la fonction $\varphi(x)$ satisfait à l'équation (1). La fonction g(x) étant continue et la fonction $\psi(y)$ semi-continue inférieurement sur $f(\mathcal{E})$, donc aussi, d'après (s), sur $g(\mathcal{E})$, la fonction (11) est semi-continue inférieurement.

Théorème 3. Il existe deux fonctions continues f(x) et g(x) satisfaisant à (s) et pour lesquelles il n'existe aucune fonction continue $\varphi(x)$ rempliesant l'équation (1).

Démonstration. Soient: g(x)=x et f(x) la fonction définie par les conditions:

(12)
$$f(x) = \begin{cases} x & \text{pour } x < 0, \\ 0 & \text{pour } 0 \le x \le 1, \\ x - 1 & \text{pour } 1 < x. \end{cases}$$

Les fonctions f(x) et g(x) sont continues et, d'après $f(\mathcal{E}) = \mathcal{E}$, satisfont à (s). Or, si $\varphi(x)$ remplit l'équation (1), on a selon (12)

$$\varphi(x) = \begin{cases} x & \text{pour } x < 0, \\ x + 1 & \text{pour } x > 0. \end{cases}$$

Le point x=0 est donc un point de discontinuité de la fonction $\varphi(x)$.

Lemme 2. Si f(x) est une fonction continue, il existe une fonction $\psi(x)$ définie sur $f(\mathcal{E})$, de classe ≤ 1 de Baire sur cet ensemble et qui satisfait à l'équation

(13)
$$f\psi(x) = x \qquad pour \quad x \in f(\mathcal{E}).$$

Démonstration. Soit I_n l'intervalle $-n \le x \le n$. Par suite de la continuité de f(x), l'ensemble $I_n \cdot \mathbb{E}[f(x) = y]$ est fermé, borné et non vide pour tout $y \in f(I_n)$. Par conséquent, la fonction

(14)
$$\psi_n(y) = \inf I_n \cdot \mathbb{E}[f(x) = y]$$

est définie dans l'ensemble $f(I_n)$ et on a

(15)
$$f \psi_n(y) = y$$
 pour tout $y \in f(I_n)$.

Soit, pour $y \in f(\mathcal{E})$, n_y le plus petit nombre naturel n tel que $y \in f(I_n)$. Un tel n_y existe, car $\mathcal{E} = \sum_{n=1}^{\infty} I_n$.

Posons

(16)
$$\psi(y) = \psi_{n_y}(y) \qquad \text{pour} \quad y \in f(\mathcal{S}).$$

La fonction $\psi(y)$ coïncide donc sur l'ensemble $f(I_1)$ avec $\psi_1(y)$ et, pour n=2,3,..., sur les ensembles $f(I_n)-f(I_{n-1})$ avec $\psi_n(y)$. Or, les fonctions $\psi_n(y)$ sont d'après le lemme 1 semicontinues inférieurement sur $f(I_n)$ pour n=1,2,..., donc en particulier sur les ensembles $f(I_n)-f(I_{n-1})$ où n=2,3,... Par suite de la continuité de f(x), l'ensemble $f(I_1)$ est fermé et les ensembles $f(I_n)-f(I_{n-1})$ sont des F_σ . Par conséquent, la fonction $\psi(y)$ est de classe ≤ 1 de Baire 3) sur $f(\mathcal{E})$. En outre, d'après (16) et (15) elle satisfait à l'équation (13), c. q. f. d.

Théorème 4. Si, la condition (s) étant satisfaite, la fonction f(x) est continue et la fonction g(x) est de classe $\leq a$ de Baire, il existe une fonction de classe $\leq a+1$ de Baire remplissant l'équation (1).

Démonstration. Soit $\psi(x)$ la fonction définie par les formules (14) et (16). D'après (s), la fonction $\varphi(x) = \psi g(x)$ est définie pour tout $x \in \mathcal{E}$. La fonction g(x) étant de classe $\leq \alpha$ et la fonction $\psi(x)$ de classe ≤ 1 sur $f(\mathcal{E})$, donc aussi de classe ≤ 1 sur $g(\mathcal{E}) \subset f(\mathcal{E})$, la fonction $\varphi(x)$ est de classe $\leq \alpha+1$ de Baire⁴). La fonction $\psi(x)$ remplissant l'équation (13) en vertu du lemme 2, on a $f\varphi(x) = f\psi g(x) = g(x)$ pour $x \in \mathcal{E}$, de sorte que la fonction $\varphi(x)$ remplit l'équation (1), c. q. f. d.

Lemme 3. Pour tout couple d'ensembles analytiques linéaires (non vides) A_1 et A_2 , il existe une fonction f(x) qui est

1º semicontinue supérieurement (inférieurement),

2º telle que l'on a

Démonstration. Soit $l_2 \leqslant l_1$ où $l_1 \in A_1$ et $l_2 \in A_2$. Posons:

$$egin{aligned} H_1^1 &= A_1 \cdot \mathop{\mathbf{E}}_{x} [x \leqslant l_1], & H_1^2 &= A_1 \cdot \mathop{\mathbf{E}}_{x} [x \geqslant l_1], \ H_2^1 &= A_2 \cdot \mathop{\mathbf{E}}_{x} [x \leqslant l_2], & H_2^2 &= A_2 \cdot \mathop{\mathbf{E}}_{x} [x \geqslant l_2]. \end{aligned}$$

Les ensembles H_i^j (où i=1, 2 et j=1, 2) sont donc analytiques (non vides) et on a

(18)
$$\inf H_2^2 = \sup H_2^1 = l_2 \leqslant l_1 = \sup H_1^1 = \inf H_1^2.$$

Tout ensemble analytique (non vide) est, d'après un théorème de M. Sierpiński⁵), l'ensemble des valeurs d'une fonction semicontinue supérieurement. En particulier, \mathcal{E} étant l'image continue de l'intervalle ouvert et de la demi-droite fermée, il existe donc des fonctions semicontinues supérieurement $f_i(x)$ (où i=1,2 et j=1,2) définies respectivement:

$$f_1^1(x) \text{ sur } \underset{x}{\text{E}} [1 < x < 2], \qquad f_1^2(x) \text{ sur } \underset{x}{\text{E}} [x \geqslant 2],$$
 $f_2^1(x) \text{ sur } \underset{x}{\text{E}} [-1 < x < 0], \qquad f_2^2(x) \text{ sur } \underset{x}{\text{E}} [x \leqslant -1]$

et telles que H_i^i soit l'ensemble des valeurs de $f_i^i(x)$. En vertu de (18), la fonction f(x) définie dans \mathcal{E} par les formules:

$$f(x) = \begin{cases} f_2^2(x) & \text{pour} & x \leqslant -1\\ f_2^1(x) & \text{pour} & -1 < x < 0\\ l_1 & \text{pour} & 0 \leqslant x \leqslant 1\\ f_1^1(x) & \text{pour} & 1 < x < 2\\ f_2^1(x) & \text{pour} & x \geqslant 2 \end{cases}$$

est semicontinue supérieurement dans l'ensemble $\mathcal E$ tout entier. De plus:

$$f(\underset{x}{\mathbf{E}}[x \geqslant 0]) = f(\underset{x}{\mathbf{E}}[0 \leqslant x \leqslant 1]) + f(\underset{x}{\mathbf{E}}[1 < x < 2]) + f(\underset{x}{\mathbf{E}}[x \geqslant 2]) =$$

$$= f_{1}^{1}(\underset{x}{\mathbf{E}}[1 < x < 2]) + f_{1}^{2}([x \geqslant 2]) = H_{1}^{1} + H_{1}^{2} = A_{1},$$

$$\begin{split} f(\mathbf{E}[x<0]) &= f(\mathbf{E}[-1 < x < 0]) + f(\mathbf{E}[x \le -1]) = \\ &= f_2^1(\mathbf{E}[-1 < x < 0]) + f_2^2(\mathbf{E}[x \le -1]) = H_1^2 + H_2^2 = A_2, \end{split}$$

c. q. f. d.

³⁾ C. Kuratowski, Topologie I, Warszawa-Lwów 1933, p. 179 (IV, 1).

⁴⁾ C. Kuratowski, ibid., (III).

⁵⁾ Cf.W. Sierpiński, Les ensembles analytiques et les fonctions semi-continues, Bull. Int. de l'Acad. Pol. Cracovie 1927, p. 697.

Théorème 5. Il existe une fonction continue g(x) et une fonction semicontinue supérieurement (inférieurement) f(x) dont l'ensemble des valeurs coïncide avec \mathcal{E}^6), pour lesquelles l'équation (1) n'est remplie par aucune fonction $\varphi(x)$ rentrant dans la classification de Baire.

Démonstration. Soit

une décomposition de \mathcal{E} en deux ensembles analytiques tels que, pour toute décomposition de \mathcal{E} en deux ensembles analytiques $\mathcal{E}=H_1+H_2$ où $H_1 \subset A_1$ et $H_2 \subset A_2$, on ait l'inégalité $H_1 \cdot H_2 \neq 0$?).

Par conséquent $A_1 \neq 0 \neq A_2$.

Il existe donc, en vertu du lemme 3, une fonction f(x) semicontinue supérieurement et assujettie à l'alternative (17). Admettons p. ex. que c'est le cas $f(\mathbb{E}[x \ge 0]) = A_1$ et $f(\mathbb{E}[x < 0]) = A_2$ qui se présente.

Soient: g(x)=x et $\varphi(x)$ une fonction satisfaisant à l'équation (1). Désignons par I l'image de la fonction $x=\varphi(y)$ et posons:

(20)
$$I_1 = I \cdot \underset{(x,y)}{\mathbf{E}} [x \geqslant 0], \qquad I_2 = I \cdot \underset{(x,y)}{\mathbf{E}} [x < 0].$$

La fonction $x=\varphi(y)$ étant univoque, chaque parallèle à l'axe 0X rencontre l'ensemble I exactement en un point. Par conséquent, en désignant respectivement par $P_i(i=1 \text{ et } 2)$ les projections de I_i sur l'axe 0Y, on a:

$$\mathcal{E} = P_1 + P_2,$$

$$(22) P_1 \cdot P_2 = 0.$$

Si $(x, y) \in I_1$, on a $x \geqslant 0$ et $\varphi(y) = x$ d'après (20), donc $y = f \varphi(y) = f(x) \in A_1$, c. à d. (23) $P_1 \subset A_1$.

Pareillement, si $(x, y) \in I_2$, on a x < 0 et $\varphi(y) = x$ d'après (20), donc $y = f\varphi(y) = f(x) \in A_2$, c. à d.

$$(24) P_2 \subset A_2.$$

Les formules (21), (23), (24) et (22) montrent en vertu de la définition des ensembles A_1 et A_2 que les ensembles P_1 et P_2 ne sont pas analytiques à la fois. Il en résulte que $\varphi(x)$ n'est pas une fonction de Baire, car dans le cas contraire les ensembles I_1 et I_2 seraient boreliens et, par conséquent, leurs projections P_1 et P_2 seraient des ensembles analytiques.

Remarques. Nous avons établi en même temps l'existence d'un ensemble plan I qui est l'image d'une fonction f(x) semicontinue supérieurement (inférieurement) dont l'ensemble des valeurs coïncide avec \mathcal{E} et qui ne peut être uniformisé relativement à l'axe 0Y par aucun ensemble analytique.

En modifiant légèrement notre démonstration, on peut démontrer que ce théorème subsiste, si l'on y remplace les mots "semicontinue supérieurement" par "définie et continue sur l'ensemble des nombres irrationnels".

Notre démonstration n'est d'ailleurs qu'une modification du raisonnement par lequel M. Novikoff a établi l'existence d'un I borelien dont la projection sur l'axe 0Y est un segment et qui présente la même impossibilité d'uniformisation 8).

Théorème 6. Il existe une fonction continue g(x) et une fonction f(x) mesurable (L) dont l'ensemble des valeurs coïncide avec \mathcal{E} , pour lesquelles l'équation (1) n'est remplie par aucune fonction $\varphi(x)$ mesurable (L).

Démonstration. Soit sur l'axe 0X

$$M = M_1 + M_2 + M_3$$

Οľ

$$M_1 \subset \underset{x}{\mathrm{E}} [x > 0], \qquad M_2 \subset \underset{x}{\mathrm{E}} [x < 0], \qquad M_3 \subset \mathscr{E} - (M_1 + M_2),$$
 $\overline{\overline{M}}_1 = \overline{\overline{M}}_2 = \overline{\overline{M}}_3 = \mathfrak{c} \qquad \mathrm{et} \qquad \mathrm{mes} \ M = 0.$

Soit sur l'axe 0Y:

$$H_1 \subset \mathop{\mathbf{E}}_y \left[y \! > \! 0 \right], \qquad H_2 = \mathop{\mathbf{E}}_y \left[y \! \geqslant \! 0 \right] - H_1, \qquad \overline{\overline{H}}_1 = \overline{\overline{H}}_2 = \mathfrak{c}$$

et H_1 non mesurable (L).

⁶⁾ Il en résulte que les fonctions f(x) et g(x) remplissent la condition (s).
7) L'existence de la décomposition (19) s'obtient p. ex., en prenant les

complémentaires de deux ensembles CA disjoints et non séparables B. Cf. N. Lusin, Sur un principe général de la théorie des ensembles analytiques, C. R. Ac. Sc. vol. 189 (1929), p. 390, Sur les points d'unicité d'un ensemble mesurable B, ibid. p. 423, Leçons sur les ensembles analytiques, Paris 1930, pp. 220, 260 et 263; v. aussi P. Novikoff, Sur les fonctions implicites mesurables B, Fund. Math. 17 (1931), p. 16—25 et W. Sierpiński, Sur deux complémentaires analytiques non séparables B, ibid. p. 296.

L'existence de tels ensembles montre que la classe des ensembles analytiques ne satisfait pas à l'ainsi dit théorème de réduction (cf. C. Kuratowski, Sur les théorèmes de la séparation dans la Théorie des ensembles, Fund. Math. 26 (1936), p. 183).

⁸⁾ Cf. M. Novikoff, l. c., p. 25.

S. Braun.

302

Soient: $\psi(x)$ une homéomorphie entre $\mathcal E$ et $\mathbb E[y<0]$ et f(x) une fonction biunivoque telle que

$$f(M_1)=H_1$$
, $f(M_2)=H_2$, $f(M_3)=\psi(M)$, $f(x)=\psi(x)$ pour $x \in \mathcal{E}-M$.

La fonction biunivoque f(x) est ainsi définie sur l'ensemble ε tout entier et on a

$$\begin{split} f(\mathcal{E}) = & f(M_1) + f(M_2) + f(M_3) + f(\mathcal{E} - M) = H_1 + H_2 + \psi(M) + \psi(E - M) = \\ & = H_1 + H_2 + \psi(\mathcal{E}) = \mathcal{E}. \end{split}$$

De plus, f(x) est mesurable (L), comme égale à la fonction continue $\psi(x)$ en dehors de l'ensemble M de mesure nulle.

En posant g(x)=x pour tout $x \in \mathcal{E}$, il résulte du corollaire 2 que la fonction $\varphi(x)=f^{-1}(x)$ est la seule qui remplit l'équation (1). Or, elle n'est pas mesurable (L), car l'ensemble

$$H_1 = \mathop{\mathbf{E}}_{y} [y \geqslant 0] \mathop{\mathbf{E}}_{y} [f^{-1}(y) > 0]$$

n'étant pas mesurable, l'ensemble $\mathop{\mathrm{E}}_{y}[f^{-1}(y)>0]$ ne l'est non plus.



Bemerkung zur Dimensionstheorie.

Von

A. Hilgers (Düsseldorf).

Satz. X, Y seien separable Räume, X von der Mächtigkeit des Kontinuums. Dann ist X schlichtes stetiges Bild einer Menge J mit $\dim J \geqslant \dim Y$.

Beweis. Z=(X, Y) sei der Produktraum. Jede Menge $J \subset Z$ hat eine gleichdimensionale Hülle H, die ein $G_{\delta\sigma}$ (in Z) ist:

$$J \subset H \subset Z$$
, $\dim J = \dim H$, $H = G_{\delta\sigma}$.

Hierzu ist zu bemerken: wir lassen auch Mengen zu, die nicht von endlicher Dimension sind; eine solche Menge heisst (nach W. Hurewicz, Amst. Proc. 31 (1928), S. 916—922) abzählbar-dimensional, wenn sie Summe von abzählbar vielen nulldimensionalen Mengen ist, andernfalls unabzählbar-dimensional; zwei solche Mengen heissen von gleicher Dimension, wenn sie beide abzählbar-oder beide unabzählbar-dimensional sind. Ein n-dimensionales J (n=0,1,2,...) lässt sich bekanntlich schon in ein n-dimensionales G_{δ} einschliessen, ein abzählbar-dimensionales J in ein ebenfalls abzählbar-dimensionales $G_{\delta \sigma}$; für ein unabzählbar-dimensionales J können wir den Raum J als Hülle wählen.

Die $G_{\delta\sigma}$ in Z bilden ein System von der Mächtigkeit des Kontinuums und lassen sich also den Punkten $x \in X$ zuordnen; H(x) durchlaufe alle $G_{\delta\sigma}$. Ferner betrachten wir die "Geraden" x=const. der "Ebene" Z, d. h. die Mengen (x, Y), und wählen eine eindeutige Abbildung y=f(x) von X in Y folgendermassen:

- (a) für $(x, Y) \subset H(x)$ sei f(x) beliebig;
- (β) für $(x, Y) H(x) \neq 0$ sei (x, f(x)) ein Punkt dieser Menge.